

超小型エアアクチュエータ用コントローラー 仕様例

(株)インターナショナル・サーボ・データ

概要： 本書は空圧アクチュエータの変位または荷重制御を行うコントローラーの仕様例をまとめたものです。

構成： 本装置は変位増幅部、荷重増幅部、発振部、サーボアンプ部で構成します。

1. 本体

外形： W=530 H=200～300 D=400mm (突起物は含みません)
電源： AC100V/3A 以内(アース付き)
センサー入力： 変位センサー(差動トランス)、荷重センサー(ロードセル)
外部指令入力： $\pm 5V$ /1点
モニター出力： $\pm 5V$ /3点(変位増幅器、荷重増幅器、発振器)
制御出力： 1点(サーボ弁への制御信号)

2. 変位増幅部

入力： 差動トランス
出力： FS= $\pm 5V$ または 0～5V
表示： FS= $\pm 5.000V$ (デジタルパネルメーターを使用)

3. 荷重増幅部

入力： ロードセル
出力： FS= $\pm 5V$
表示： FS= $\pm 5.000V$ (デジタルパネルメーターを使用)

4. 発振器部

発振波形：	サイン・三角・矩形波の何れかを選択
周波数：	0.01～20.00Hz
振幅出力：	±5V(負荷 5KΩ以上)
繰り返し回数：	6桁のプリセットカウンター使用 レンジ対応(×1・×10・×100)
操作と機能：	発振開始・停止をスイッチ操作 発振停止は1サイクル後に停止。 上記、プリセットカウンターの到達で停止も可能。

5. サーボアンプ部

FB入力：	±5V/2点 (変位、荷重)
指令入力：	±5V/2点 (発振器、外部指令)
制御出力：	1点 (サーボ弁への制御出力)
制御方式：	アナログ式比例制御
操作機能：	変位、荷重制御 各々にゼロ点調整器、比例感度調整器 制御(変位または荷重)の切り替えが可能です。
その他機能：	ディザ信号振幅設定機能

6. ケーブル

- 1) 電源ケーブル 2mのケーブル：付属。
- 2) 変位センサーケーブル 5m/1本(暫定)：付属。
- 3) 荷重センサーケーブル 5m/1本(暫定)：付属。
- 4) サーボケーブル 5m/1本(暫定)：付属。
- 5) 外部指令用ケーブル BNCケーブルをご用意いただきます。

7. その他

- 1) 予備品 予備ヒューズを付属。
- 2) 書類関連 簡易操作説明書。
- 3) 保守品 保守部品(電装類)は別途お打合せいたします。

以上